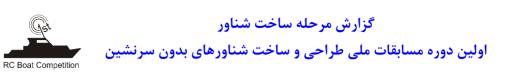
گزارش مرحله ساخت شناور اولین دوره مسابقات ملی طراحی و ساخت شناورهای بدون سرنشین Boat Competition نام تيم سورنا گزارش مرحله ساخت شناور سعيد قيصري هسنيجه مسوول تيم: علی منصوری فر اعضاء: شهرام على پور أزادى هانی مرتضایی تائيديه مشاور علمي: تاريخ تنظيم: ٥/١٣٨٧/٧ ۱





فهرست مطالب

فهرست مطالب	٢
فصل اول _ تفاوتهای شناور ساخته شده با طرح ارائه شده در مرحله طراحی جزئیات	٣
فصل دوم _ حامیان تیم و میزان حمایت و نحوه حمایت (مالی یا خدماتی)	٨
فصل سوم _ قطعات و مواد به کار رفته و هزینههای صورت گرفته برای ساخت شناور	٩
فصل چهارم _ اشخاص حقیقی و حقوقی که در ساخت شناور تیم را یاری نمودهاند	١٢
فصل پنجم _ شرح وظایف اعضا در مرحله ساخت شناور	١٣
فصل ششم _ ویژگیهای شاخص شناور و خلاقیتهای به کار رفته در طراحی و ساخت آن	۱۵
فصل هفتم _مقدار نفر-ساعت برای ساخت شناور و تستهای انجام گرفته بر روی آن	۱۶





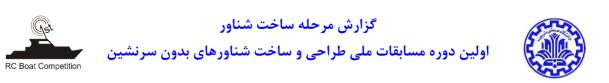
فصل اول _ تفاوتهای شناور ساخته شده با طرح ارائه شده در مرحله طراحی جزئیات

آلومینیوم دور بدنه: این ورق آلمینیومی برای اتصال بدنه ی پایینی به بدنه ی بالایی، قرار گرفته و کاملاً به speed control بدنه ی پایینی چسبیده و آب بند شده است و به بدنه ی بالایی نیز لولا شده است. دو speed control بدنه ی پایینی خاصی دو اینگونه از دمای دو speed control داخل شناور به این ورق چسبیده تا گرمای خود را با آن تبادل کنند و اینگونه از دمای دو speed control بکاهیم. از طرفی همانطور که در شکل ۱–۱ می بینید، این عضو اضافی به نمای شناور، زیبایی خاصی داده است.



شکل ۱-۱ : ورق ألومینیومی بین بدنه بالا و بدنه پایین

جانمایی payload : ما در طراحی جزییات، فاصله ی ضلع عقب payload از stern را ۲۰ ۲۰ ذکر کرده بودیم، اما به دلیل بزرگتر شدن سیستم گیربکس از حد انتظار و همچنین قرار دادن trust bearing درون شناور، مجبور شدیم payload را کمی جلوتر ببریم (حدودا ۴ cm ۴) که به تبع آن زاویه ی آن نیز بیشتر شده (حدود ۵ درجه) و مرکز جرم شناور نیز کمی جلوتر قرار گرفت.



انتقال قدرت از موتور ۱۳۰۰ **W به پروانه:** قرار بود که این انتقال قدرت توسط گیر بکس تسمه و پولی صورت بگیرد که به دلیل وجود نداشتن تسمه و پولی مناسب در بازار که بتواند این rpm و توان بالا را منتقل کند، از چرخ دنده های پلاستیک فشرده استفاده کردیم.

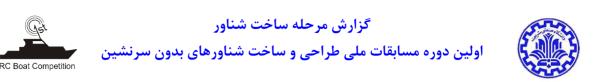


شکل ۱-۲: سیستم کلاچ و گیر بکس

زاویه ی شافت: در طراحی جزییات، زاویه ی شافت با افق را ۵ درجه اعلام کردیم؛ ولی به دلیل وجود نداشتن کاسه نمد با قطر خارجی کم در بازار و لطمه زدن بالا بردن VCG موتورها، به پایداری شاور، ما را برآن داشت تا زاویه ی شافت را صفر کنیم. البته این موضوع کاملاً اجباری است و شدیداً در نیروی پیشرانش تأثیر منفی دارد.

LCG موتورها: این مورد نیز به همان دلایلی که در جانمایی payload ذکر شد، اتفاق افتاد.

قرار دادن trust bearing درون بدنه: به دلیل موجود نبودن trust bearing آب بند در ایـن ابعـاد در بازار، مجبور شدیم trust bearing را درون شناور، قرار دهیم.



اضافه کردن مدار DC-DC convertor ما در طراحی جزییات، با این دید که می توانیم آرایش سل های باتری را تغییر دهیم، ذکر کرده بودیم که در مرحله ی استقامت و مانور از ولتاژ سه سل، و در مرحله ی سرعت از ولتاژ پنج سل استفاده خواهیم کرد؛ ولی در جلسه ی توجیهی باتری، با در میان گذاشتن این موضوع که نمی توان این کار را کرد، مجبور به استفاده از این مدار جهت کاهش ولتاژ باتری ها شدیم تا به موتور W ۲۰۰W و speed control آن آسیبی وارد نشود. از طرفی راندمان این مدار بیش از ۸۵٬۸ می باشد و تا ۱۵ آمپر نیز تغذیه می کند.

شكل ۱-۳ : مدار تغيير ولتاژ



استفاده از کلاچ الکترومغناطیس: در طراحی جزییات آمده بود که کلید سلکتور کلاچ توسط یک servo کنترل می شود؛ ولی ما در حین ساخت و با جستجو در بازار توانستیم کلاچ الکترومغناطیس در ابعاد مناسب پیدا کنیم که نسبت به کنترل توسط servo خیلی بهتر بود.



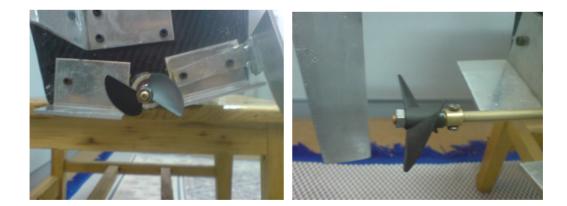


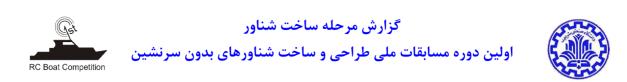
شكل ۱-۴: كلاچ الكترو مغناطيسي



پروانه: به دلیل تحریم کشورمان و مشکلات خرید خارج از کشور نتوانستیم پروانه ی او کترا با مشخصات مورد نظرمان را وارد کنیم و مجبور به استفاده از پروانه های موجود در بازار، که نزدیک ترین خصوصیات را به پروانه ی مورد نظررا داشتند، شدیم.لازم به ذکر است که گام و قطر این پروانه کمتر از نوع ذکر شده در طراحی جزئیات است.

شکل ۱–۵ : پروانه مشابه نوع ذکر شده در طراحی جزئیات





تفاوت servo با طراحی جزییات: servo موتور مورد نظر در بازار موجود نبود و به جای آن از یک servo با مشخصات مشابه و گشتاور بیشتر جهت ضریب اطمینان بیشتر استفاده می کنیم.

شکل ۱-۶: سروو موتور استفاده شده (مدل blue birde)



وزن شناور: در کل به دلیل بعضی کمبود ها در مواد اولیه، بودجه و مواد و لوازم موجود در بازار مجبور به استفاده از نمونه های جایگزین شدیم. همچنین برخی قسمت های شناور را نیز در حین ساخت اضافه کردیم که در طراحی جزییات پیش بینی نمی کردیم؛ همین موضوعات باعث شد تا وزن شناور بدون payload تقریباً ۵ کیلوگرم شود.



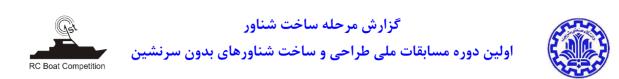


فصل دوم _ حامیان تیم و میزان حمایت و نحوه حمایت (مالی یا خدماتی)

در اینجا لازم به ذکر است که تیم سورنا حامی مالی (اسپانسر) ندارد و تمامی حمایت های مالی وخدماتی این گروه توسط جناب دکتر احمد صداقت (مشاور علمی تیم) ، دانشکده مهندسی مکانیک دانشگاه صنعتی اصفهان و همچنین امور دانشجویی دانشگاه صنعتی اصفهان ، صورت گرفته است.

دکتر صداقت از پژوهانه خود مبلغ سی میلیون ریال به گروه کمک مالی کردند. همچنین ایشان یک دستگاه رایانه در اختیار گروه قرار دادند . امور دانشجویی دانشگاه نیز مبلغ بیست میلیون ریال به گروه کمک مالی کردند. لازم به ذکر است که این وجوه به صورت تنخواه در اختیار گروه قرار گرفته است.

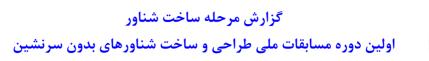
دانشکده مهندسی مکانیک نیز با در اختیار قرار دادن یک اتاق کار کمک فراوانی در پیشبرد کار ساخت انجام داد.



فصل سوم _ قطعات و مواد به کار رفته و هزینههای صورت گرفته برای ساخت شناور

قيمت(ريال)	قطعات به کار رفته
۵۰۰۰۰	پروانه
۵	Servo
١٠٠٠٠	لولا
۵۰۰۰۰	كلاچ
۳	موتور ۲۰۰ وات و speed control
40	موتور ۱۳۰۰ وات و speed control
۲۰۰۰۰	كوپلينگ
40	گیرنده و فرستنده رادیویی
۵۰۰۰۰	سیم های مختلف، سوکت و کلید
۵۰۰۰۰	باتری گیرنده
۵۰۰۰۰	پيچ و مهره و ميخ پرچ
١	بلبرینگ و یاتاقان
۲۵۰۰۰۰	باتری و شارژر
۲۵۰۰۰۰	قطعات ماشین کاری شدہ
۳۵۰۰۰۰	مدار تغيير ولتاژ

جدول۳–۱ : لیست قطعات به کار رفته در ساخت شناور

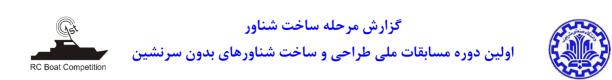




جدول۳–۲ : لیست مواد به کار رفته در ساخت شناور

RC Boat Competition

قيمت(ريال)	مواد به کار رفته
۲۰۰۰۰	ورق آلومينيوم
۳۰۰۰۰۰	فيبر كربن
۱۵۰۰۰۰	رزین اپوکسی و هاردنر
۲	پارچه حصیری و سوزنی
۱۵۰۰۰۰	رزین پلی استر و فیلم
١٠٠٠٠٠	MDF
١٠٠٠٠	میله برنجی
١٠٠٠٠	فيبر مدار چاپی
۶۵۰۰۰	تخته چوبی بالسا
۱۳۰۰۰۰	ورق آهنی
١٠٠٠٠	چسب رنگی
۴	فوم
۱۵۰۰۰۰	ورق تفلون
۳۰۰۰۰	چسب آکواریوم
۲۵۰۰۰۰	چسب دوقلو و ۵۰۲ و اهو پلاست
7	بتونه، رنگ و سمباده

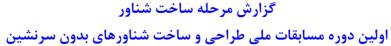


هزینه ها جانبی که به صورت غیر مستقیم به گروه مربوط می شود نیز در جدول ۳-۳ آمده است.

هزينه (ريال)	موارد جانبی
٣	اياب و ذهاب
١٠٠٠٠٠	تماس های تلفنی
١٠٠٠٠٠	ابزار مورد نياز
7	لوازم مورد نياز اتاق كار
٧	جمع کل

جدول ۳–۴ : هزینه های جانبی گروه





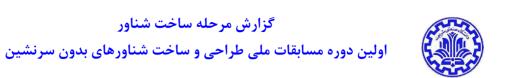
at Competition

فصل چهارم _ اشخاص حقیقی و حقوقی که در ساخت شناور تیم را یاری نمودهاند

اعضای تیم بدون کمک هیچ شخص حقیقی و حقوقی ساخت شناور سورنا راشروع کرده و کلیه مراحل ساخت را به تنهایی به اتمام رساندند.

در اينجا لازم ميدانم از دكتر صداقت، دكتر فروزان، دكتر مشايخي، دكتر قرباني، دكتـر حـاجي عباسـي، دكتـر دانش، دکتر بهبهانی، دکتر تیکنی، مهندس فخرالمباشری، مهندس مهدی کریمی، مهران صالحی، وحید عزیزی، علی عمادی، امیر گلمکانی و تمامی کسانی که در این راه ما را به صورت معنوی کمک کردند، کمال سپاس و تشکر را داشته باشیم.

همچنین در پایان از خانواده های اعضا که همه سختی ها معنوی موجود در کار را تحمل کرده و همچنان حامی تراز اول فرزندانشان بودند، با تمام وجود تشکر و قدر دانی می کنیم.



فصل پنجم _ شرح وظایف اعضا در مرحله ساخت شناور

Competition

هسته اصلی تیم شناور بدون سرنشین سورنا متشکل از ۶ نفر بود که ۲ نفر از این اعضا در رشته مهندسی برق و ۴ نفر در رشته مهندسی مکانیک تحصیل می کنند. تحقیقات مربوط به مرحله طراحی مفهومی توسط این اعضا صورت گرفت.

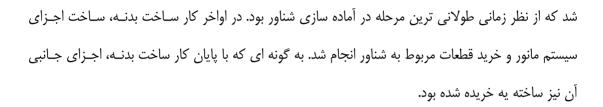
پس از پایان مرحله طراحی مفهومی یکی از اعضای تیم برق گروه از گروه جدا شد و ۲ نفر از دانشجویان مکانیک و یک دانشجوی برق با توجه به حجم بالای کار به تیم اضافه شدند که تحقیقات و محاسبات مربوط به مرحله طراحی جزئیات (شامل محاسبه نیروها به صورت تئوریک، نیروی محرکه، تعادل، محاسبه ابعاداجزای سیستم مانورف انتخاب دقیق اجزای الکترونیکی و...) در این مرحله صورت گرفت.

عمده کارهای مربوط به مرحله ساخت توسط ۳ نفر از اعضای مکانیکی در طول تابستان و قسمتی از آن در انتهای بهار انجام شد. البته سایر اعضا در ابتدای کار ساخت با تیم همکاری داشتند ولی با توجه به دشوار بودن ایجاد هماهنگی میان تمامی اعضا جهت انجام کارها، تصمیم بر آن شد که ادامه کار توسط ۴ یا ۵ نفر از اعضای مکانیکی انجام شود که در عمل ۳ نفر از این اعضا پروژه ساخت شناور را انجام دادند. لازم به ذکر است که در ابتدای کار ساخت یکی از دانشجویان مکانیک به دلیل تجربه و توانایی که در پروژه های عملی داشت به تیم اضافه شد.

کار ساخت شناور بدون سرنشین سورنا به صورت تفکیک شده صورت نگرفت، بلکه تمامی اعضا ی گروه ساخت در آماده سازی اجزای مختلف شناور با یکدیگر همکاری داشتند. (همان طور که در فیلم و عکس های تهیه شده از مراحل آماده سازی شناور مشخص است.) در ابتدای کار، بدنه شناور به روش لایه چینی دستی ساخته

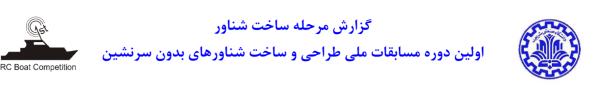


RC Boat Competition



در مرحله بعد عملیات نصب و اتصال اجزای شناور در بدنه صورت گرفت که این مرحله نیز یکی از مراحل دشوار و وقت گیر کار ساخت بود. پس از پایان اسمبل کردن قطعات شناور در آن، تست های لازم روی شناور صورت گرفت و اشکالاتی که در نحوه عملکرد شناور مشاهده شد برطرف شد (که در برخی از موارد این اشکالات پیش بینی نشده بود.)

قسمت پایانی کار نیز مربوط به آماده سازی گزارش و مستندسازی از کار ساخت شناور بود که ایـن مرحلـه نیـز مانند مراحل گذشته با همکاری تمامی اعضای تیم ساخت گروه انجام شد.



فصل ششم _ ویژگیهای شاخص شناور و خلاقیتهای به کار رفته در طراحی و ساخت آن

• جانمایی

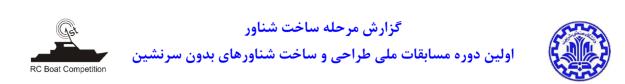
پیش بینی می شود که شناور سورنا یکی از کوچکترین شناور های شرکت کننده در مسابقات باشد، که این موضوع چیدمان قطعات آن را کمی مشکل می کند، ولی در عین حال می بینید که جانمایی به بهترین نحو انجام شده است.

سیستم پیش رانش

در این سیستم استفاده از دو موتور سری (یکی ۲۰۰ وات و دیگری ۱۳۰۰ وات)، کلاچ و گیربکس (شکل ۱–۲) برای دستیابی به هر دو هدف سرعت و استقامت، کار بدیعی می باشد که در شناور سورنا به کار رفته است.

اعضای تیم

یکی دیگر از شگفتی های این گروه این است که تیم ساخت شناور سورنا را چهار دانشجوی سال دوم مهندسی مکانیک (ورودی ۸۵) تشکیل می دهند و ادعا می کنیم جوان ترین تیم مسابقات نیز می باشیم.



فصل هفتم _ مقدار نفر-ساعت برای ساخت شناور و تستهای انجام گرفته بر روی آن

نفرساعت	کار انجام شدہ
۱۵	MDFدرآوردن مقطع ها بر روی
٣	چسباندن مقاطع بر روی یکدیگر
۴۵	بتونه کاری، سمباده زدن و رنگ زدن قالب نو
۲.	قالب های ماده از جنس فایبر گلاس
١۴	پرداخت قالب های ماده
١٧	ساخت بدنه از جنس فيبر كربن
١٣	پرداخت بدنه اصلی
۴۵	چيدن قطعات درون شناور
૧	اتصال بدنه بالایی به پایینی
۲.	ساخت قطعات الكترونيكي
۲۲	ساخت اجزاى سيستم مانور
١.	نصب قسمت های درونی بدنه و آب بند کردن
١٢	تست های اولیه
۲۳	رفع معایب فنی در تست ها
١۶	گزارش نویسی و مستندسازی
۲۸۴	جمع کل

جدول ۷-۱ : نفر-ساعت به کار رفته برای ساخت شناور در مراحل مختلف ساخت



RC Boat Competition

لازم به ذكر است كه اين تعداد نفر-ساعت، تنها به صورت وقت مفيد مي باشد.

با توجه محدودیت مکان، زمان و امکانات نتوانستیم تست های علمی مورد نظر را انجام دهیم. با این حال با

تست های اولیه و رفع نواقص فنی پیش بینی می شود نتیجه مطلوبی گرفته شود.

This document was created with Win2PDF available at http://www.daneprairie.com. The unregistered version of Win2PDF is for evaluation or non-commercial use only.